



## MECHANIK II ÜBUNGEN 07

### HAMILTON FUNKTION, HAMILTONSCHE GLEICHUNGEN UND POISSON-KLAMMERN

#### 1. HAMILTONSCHE GLEICHUNGEN ALS EULER-LAGRANGE GLEICHUNGEN

Zeige dass die Hamiltonschen Gleichungen  $\dot{q}^a = \frac{\partial H}{\partial p_a}$ ,  $\dot{p}_a = -\frac{\partial H}{\partial q^a}$  aus den Euler-Lagrange Gleichungen für die (unabhängigen) Variablen  $(q^a(t), p_a(t))$  für die Wirkung

$$S[q, p] = \int_{t_1}^{t_2} dt \mathcal{L} = \int_{t_1}^{t_2} dt \left( \sum_a p_a(t) \dot{q}^a(t) - H(q(t), p(t)) \right) \quad (1)$$

folgen.

#### 2. HAMILTON FUNKTION FÜR EIN TEILCHEN IM MAGNETFELD

Wir hatten gesehen, dass die Bewegungsgleichung für ein geladenes Teilchen in einem Magnetfeld  $\vec{B}$  aus einer Lagrange Funktion mit einem verallgemeinerten (geschwindigkeitsabhängigen) Potential hergeleitet werden kann,

$$\mathcal{L} = \frac{1}{2} m \dot{\vec{x}}^2 + e \dot{\vec{x}} \cdot \vec{A} \quad \Rightarrow \quad m \ddot{\vec{x}} = e(\dot{\vec{x}} \times \vec{B}) \quad (2)$$

Bestimme die Hamilton Funktion und zeige dass sie aus der für das freie Teilchen,  $H = \vec{p}^2/2m$  durch die Substitution (“minimale Kopplung”)  $\vec{p} \rightarrow \vec{p} - e\vec{A}$  hervorgeht.

#### 3. POISSON-KLAMMERN UND DREHIMPULS

Seien  $L_i = \epsilon_{ijk} x_j p_k$  die (kartesischen) Komponenten des Drehimpulses. Zeige dass

$$\{L_i, x_j\} = \epsilon_{ijk} x_k \quad , \quad \{L_i, p_j\} = \epsilon_{ijk} p_k \quad , \quad \{L_i, L_j\} = \epsilon_{ijk} L_k \quad (3)$$

Bemerkung: dies zeigt, dass die  $L_i$  über die Poisson-Klammern infinitesimale Rotationen erzeugen, in dem Sinn dass mit  $L_{\vec{\omega}} \equiv \omega^i L_i$  z.B. gilt

$$\{L_{\vec{\omega}}, x_j\} = (\vec{x} \times \vec{\omega})_j \quad , \quad \{L_{\vec{\omega}}, L_{\vec{v}}\} = L_{\vec{\omega} \times \vec{v}} \quad (4)$$

(letzteres ist die “Lie Algebra” der infinitesimalen Rotationen).

#### 4. JACOBI IDENTITÄT

Zeige dass die Jacobi-Identität in der folgenden äquivalenten Form geschrieben werden kann (Fleissaufgabe: Beweis der Jacobi-Identität ...):

$$\{f, \{g, h\}\} + \{g, \{h, f\}\} + \{h, \{f, g\}\} = 0 \quad \Leftrightarrow \quad \{f, \{g, h\}\} = \{\{f, g\}, h\} + \{g, \{f, h\}\} \quad (5)$$